

Redaguje Jerzy B. BROJAN

**410.** Ocenic orientacyjnie stosunek masy niezbędnego paliwa do masy statku kosmicznego wprowadzonego na niską ( $h_o = 500$  km) orbitę okołoziemską. Dane: prędkość wylotowa gazów względem rakiety  $v_g = 3$  km/s, stosunek siły ciągu silników do ciężaru startowego  $n = 1,75$ . Dla uproszczenia pominać opór powietrza podczas startu i korzyści wynikające z zastosowania rakiety kilkustopniowej.

Jak dużą oszczędność paliwa daje wystrzelenie statku kosmicznego z kosmodromu na równiku w porównaniu z kosmodromem na biegunie (gdymby istniał tam kosmodrom)?

**411.** W jednym naczyniu znajduje się czysta woda, a w drugim identycznym naczyniu – roztwór soli w wodzie. Naczynia połączone rurką (rys. 1) i pozostawiono na bardzo długi czas. Czy poziom wody w naczyniach pozostanie stały, a jeśli nie, to jak się będzie zmieniał? Jak zależy przebieg zjawiska od tego, czy w naczyniach znajduje się powietrze?

### Rozwiązania zadań z fizyki z numeru 9/2005

Przypominamy treść zadań:

**402.** Samochód wyposażono w opony, których współczynnik tarcia statycznego wzdłuż kierunku jazdy wynosi (na pewnym ustalonym podłożu)  $f_1 = 0,5$ , w kierunku prostopadłym do kierunku jazdy  $f_2 = 0,8$ , a gdy siła tarcia jest skierowana pod kątem  $\alpha$  względem kierunku jazdy, współczynnik tarcia statycznego jest dany wzorem  $f = f_1 \cos^2 \alpha + f_2 \sin^2 \alpha$ .

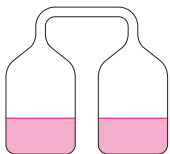
- Jeśli samochód jedzie w stronę długiej prostopadłej ściany, to jak najlepiej uniknąć zderzenia: hamując wzdłuż linii prostej, czy skręcając bez hamowania?
- Czy skręcając i jednocześnie hamując można uniknąć zderzenia lepiej (tzn. przy większej prędkości początkowej lub przy mniejszej odległości od przeszkody), niż w obu powyższych przypadkach?
- Czy dobierając nacisk na hamulec i kąt skręcenia kierownicy tak, aby kąt  $\alpha$  zmieniał się w czasie jazdy, można lepiej uniknąć zderzenia, niż dla stałej wartości  $\alpha$ ?

Porównanie dotyczy optymalnego wyboru w zakresie każdej z tych metod, tzn. najlepszego stałego kąta  $\alpha$  i najlepszego przebiegu zmian tego kąta. Rozmiary samochodu należy uznać za małe w porównaniu z przebytymi odległościami. W przypadku poślizgu siła tarcia silnie maleje, dlatego zakładamy, że hamowanie poślizgiem kontrolowanym nie będzie skuteczne.

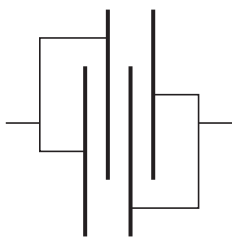
**403.** Dwa jednakowe kondensatory płaskie o pojemności  $C$  połączone równolegle. Obliczyć pojemność tego układu kondensatorów, jeśli jedną z okładek jednego z nich wsunęto między okładki drugiego w połowie odległości między nimi, a powierzchnia części wsuniętej wynosi  $2/3$  całkowitej powierzchni okładki (rys. 2). Grubość okładek i efekty brzegowe (wynikające z ich skończonych rozmiarów) należy pominąć.

Termin nadsyłania rozwiązań:

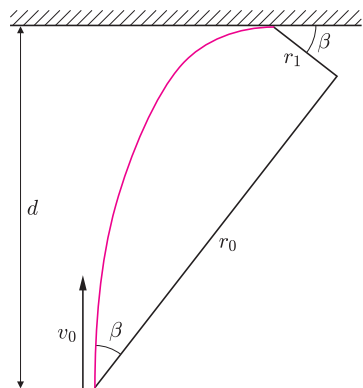
31 III 2006



Rys. 1



Rys. 2



Rys. 3

**402. a)** Droga hamowania wzdłuż prostej jest równa  $\frac{v_0^2}{2f_1g}$ , a promień skrętu –  $\frac{v_0^2}{f_2g}$ , gdzie  $v_0$  jest prędkością początkową. Ponieważ  $2f_1 > f_2$ , więc lepiej jest hamować wzdłuż prostej.

b) Przyjmijmy, że kąt  $\alpha$  jest stały. Wtedy przyspieszenie styczne jest również stałe i równe  $a_{st} = gf \cos \alpha$ , a prędkość  $v$  po przebyciu drogi  $s$  wzdłuż krzywej jest dana wzorem  $v^2 = v_0^2 - 2a_{st}s$ . Promień krzywizny  $R$  wyznaczmy natomiast ze wzoru  $R = \frac{v^2}{a_n} = \frac{v_0^2 - 2a_{st}s}{a_n}$ , gdzie w mianowniku mamy składową normalną przyspieszenia  $a_n = gf \sin \alpha$ . Widzimy, że promień krzywizny jest liniową funkcją długości łuku. Jak można sprawdzić (lub znaleźć w poradnikach matematycznych), krzywą o tej własności jest spirala logarytmiczna, opisana we współrzędnych biegunowych równaniem  $r = a \exp(-k\varphi)$ . Spirala ta przecina pod stałym kątem  $\beta$  wszystkie promienie wychodzące z bieguna, a parametr  $k$  jest cotangensem tego kąta. Długość łuku spirali jest powiązana z promieniem  $r$  wzorem  $s \cos \beta = r_0 - r$ , a promień krzywizny wynosi  $R = r/\sin \beta$ .

Porównanie naszego wzoru na  $R$  z powyższymi związkami pozwala stwierdzić, że  $k = 2a_{st}/a_n = 2 \operatorname{ctg} \alpha$ , a początkową wartość  $r$  można wyznaczyć ze wzoru  $v_0^2 = a_n r_0 \sqrt{1 + k^2}$ . Jak widać z rysunku 3, maksymalne przesunięcie wzdłuż

kierunku początkowego odpowiada zmianie kąta  $\varphi$  o  $\pi/2$ , a jego wartość jest dana wzorem  $d = r_0 \cos \beta + r_1 \sin \beta$ . Po podstawieniach otrzymujemy

$$d = \frac{v_0^2}{a_n(1 + k^2)}(k + \exp(-k\pi/2))$$

Wyrażenie to zależy od kąta  $\alpha$  za pośrednictwem parametrów  $k$  i  $a_n$ , a jego minimalną wartość można znaleźć numerycznie. Przy danych wartościach  $f_1$  i  $f_2$  minimum występuje dla  $\alpha = 0,88$  rad, wtedy  $d = 0,885 v_0^2/g$ . Widać, że odpowiedź na pytanie b) jest pozytywna.

c) Sklejając dwie spirale odpowiadające różnym kątom  $\alpha$  (zgodnie z intuicją – początkowo mniejszy, potem większy) autorowi udało się otrzymać jeszcze nieco krótszą drogę hamowania. Niemalże umiejętności potrzebne są kierowcy rajdowemu!

**403.** W obszarze między okładkami o jednakowym potencjale pole elektryczne nie występuje. Przedstawiony układ jest więc równoważny połączeniu równoległemu dwóch kondensatorów o powierzchni okładek  $(1/3)S$  i ich odległości  $d$  oraz kondensatora o powierzchni okładek  $(2/3)S$  i ich odległości  $(1/2)d$ , gdzie  $S$  i  $d$  są odpowiednimi parametrami wyjściowych kondensatorów. Pojemność zastępcza wynosi  $2C$ , przy czym głębokość wsunięcia nie ma znaczenia.